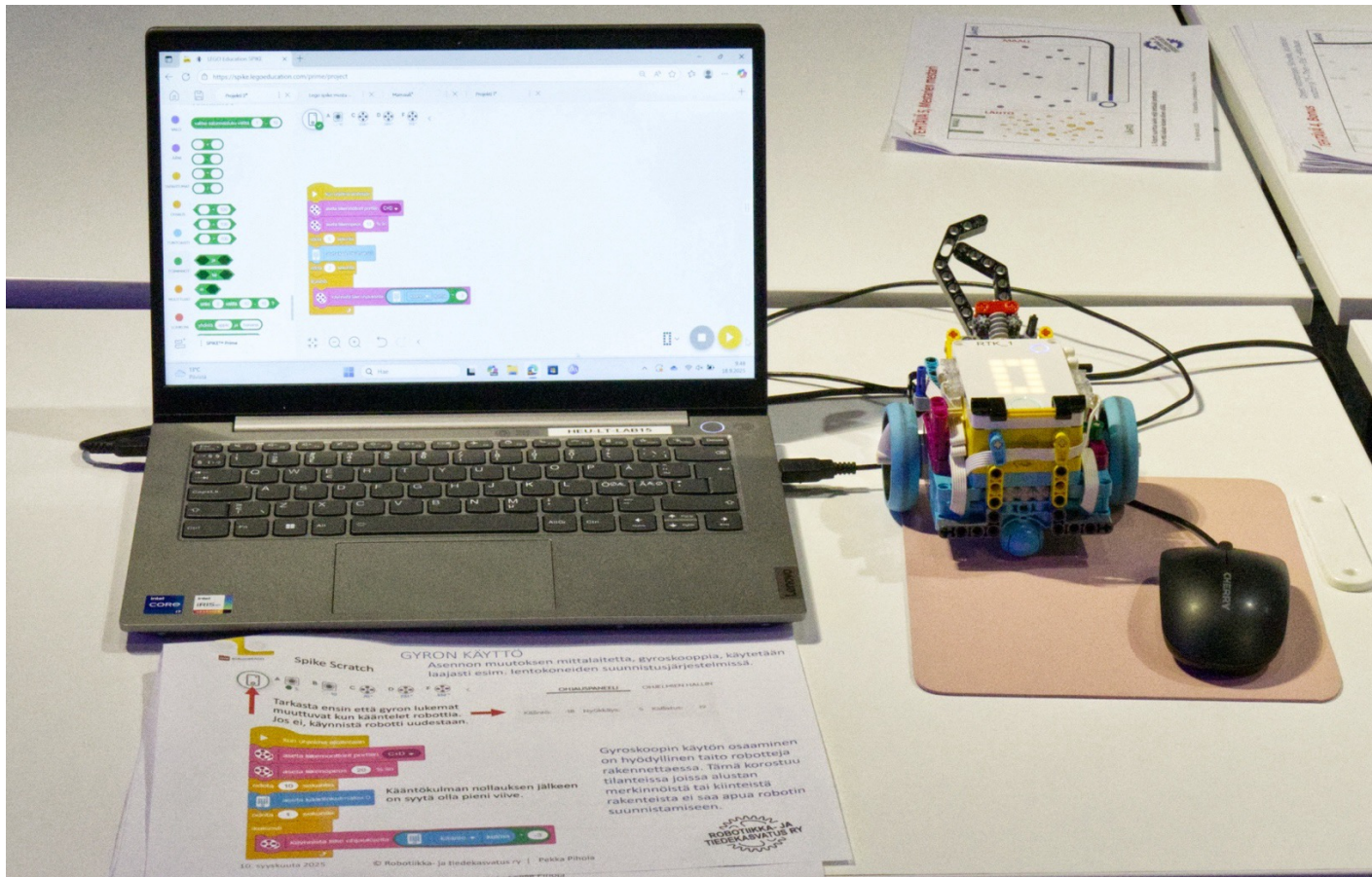
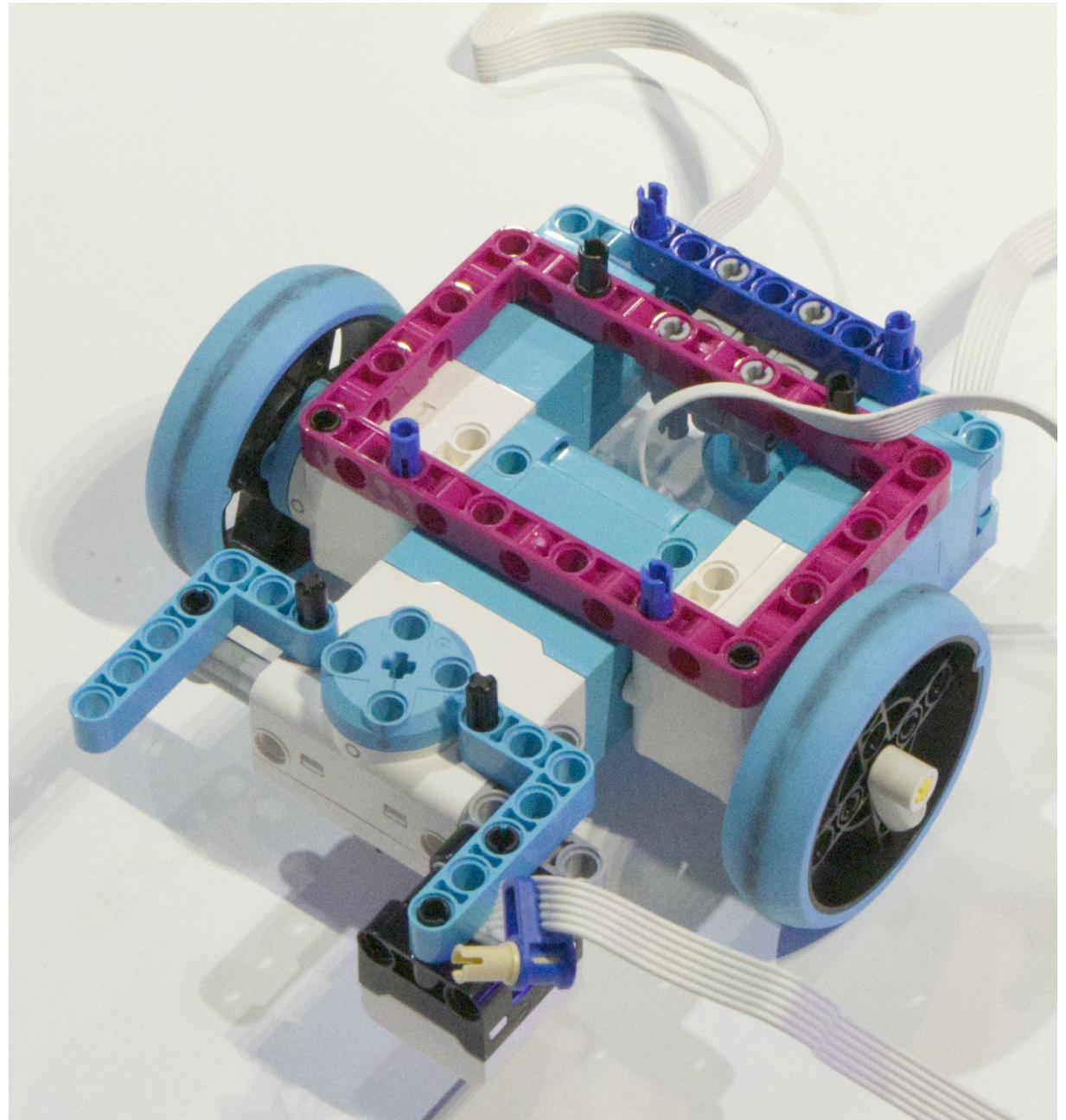


Rakennetaan harjoitukseen sopiva robotti



Moottorit, pyörät ja runko

Kiinnitä moottorit toisiinsa ja kehys niiden päälle. Ison moottorin ulkoneva akselilaippa tulee olla ylöspäin, jotta robotin alle jää tilaa ylittää esteitä.

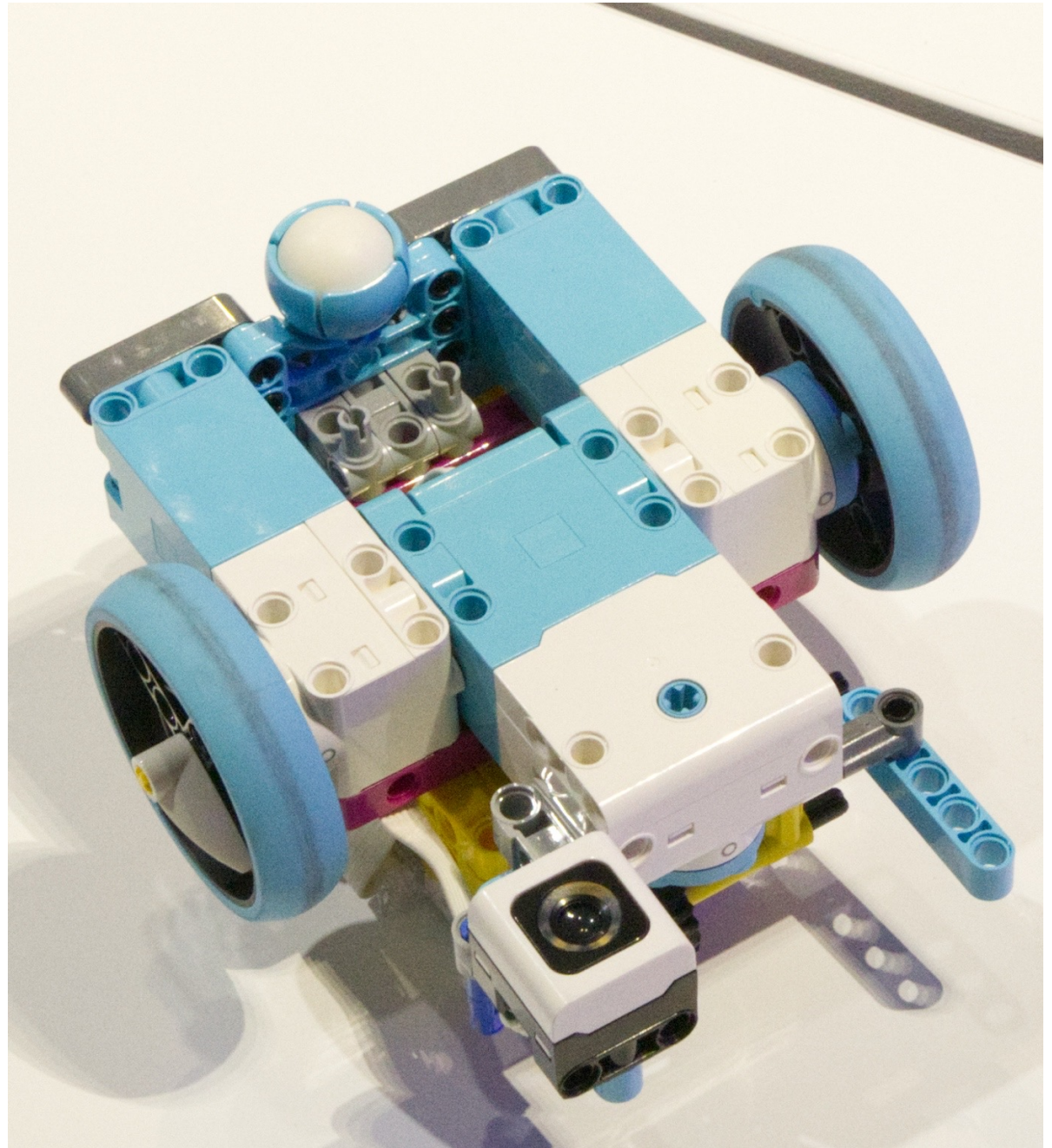


Pallon kiinnittäminen runkoon

Liitä ensin kolme harmaata H-kirjaimen muotoista kiinnitysosaa toisiinsa.

Käytä sitä sitten pallon kiinnittämiseen kehykseen ja ylle tulevaan 7-nuppia pitkään palkkiin.

Katso myös edellisen sivun kuvaa.



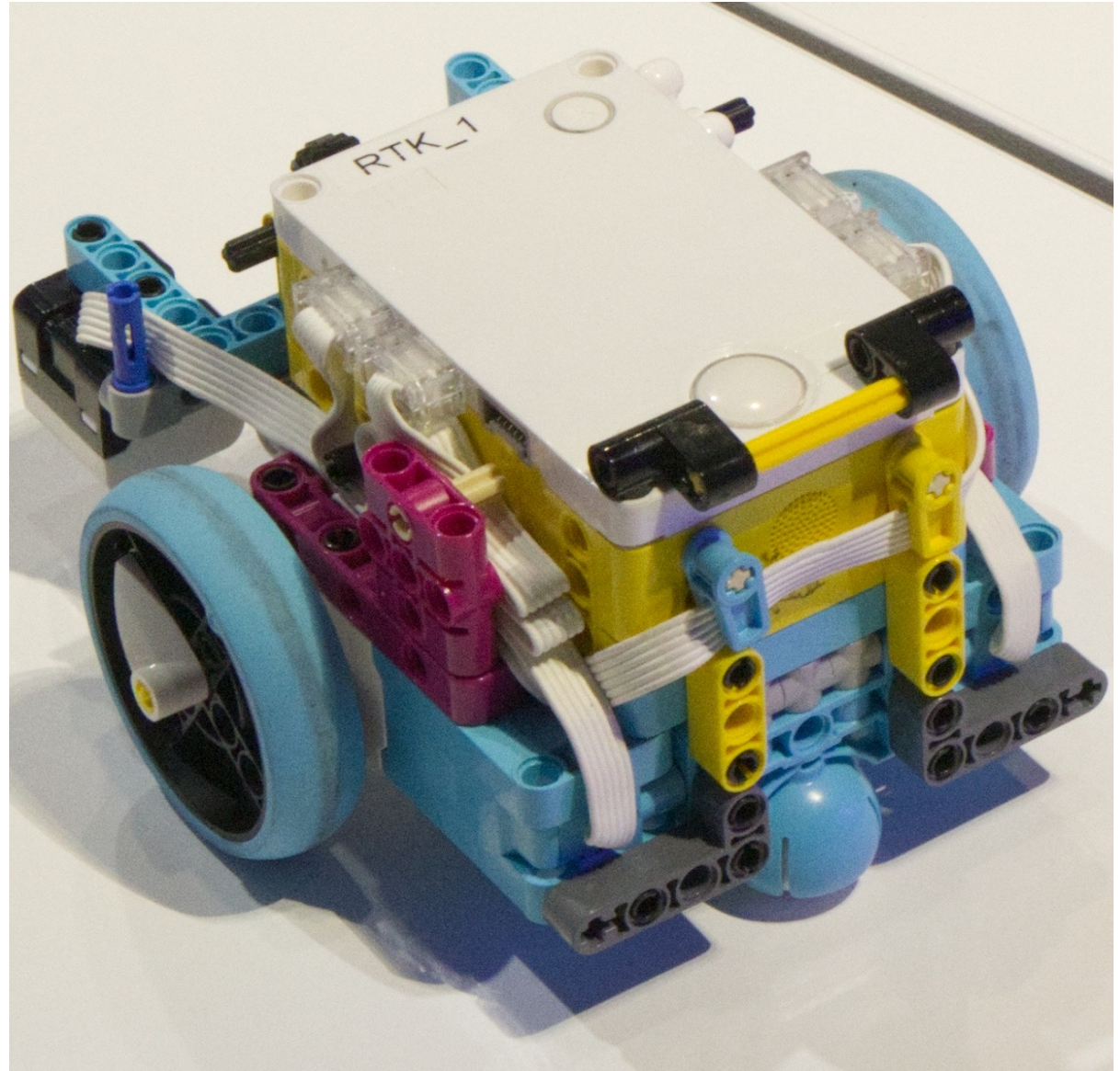
Ohjaimen kiinnittäminen

Paina ohjain kiinni.

Kytke vasen moottori porttiin C,
oikea moottori porttiin D,
keskimmäinen moottori porttiin F
ja värianturi porttiin A.

Lisää robotin takaosaan L-palkit ja
suorat 3-nuppia pitkät palkit.

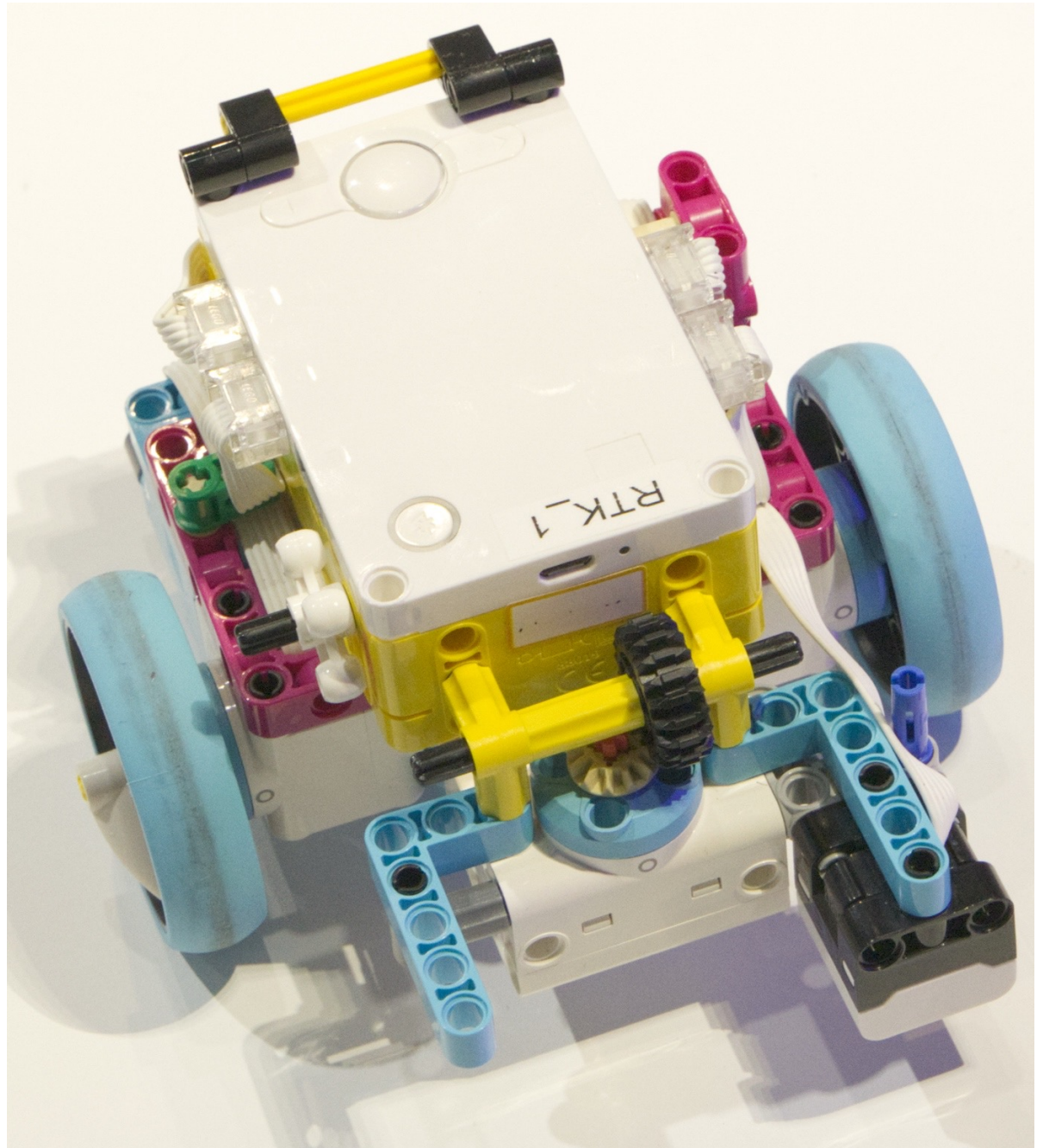
Irtonaiset johtimet voivat kiertyä
pyörien ympärille ja muutenkin
häiritä robotin toiminta. Kiinnitä
johtimet esimerkiksi kuvassa
esitetyllä tavalla.



Voimaa apulaitteille

Pääset hyödyntämään keskimmäistä moottoria apulaitteiden kanssa helposti esimerkiksi kiinnittämällä kaksi keltaista kulmaliitintä robotin etuosaan kuvassa näkyvällä tavalla.

Kelta-musta kahva ohjaimen päällä on kuljetussuoja, joka voidaan kääntää käynnistuspainikkeen päälle robottien kuljettamisen ajaksi. Näin ne eivät pääse käynnistymään kassissa omia aikojaan.



Ja sitten vaan
kovaa ajoa



